VFD-C2000

PARAMETRE MANUAL

201112- 21
5011697502-PRC2

Parametre Ayarları Özeti

NOTE

↗: Çalışma esnasında ayarlanabilen parametre.

1） Ayarlar yapıldıktan sonra parametre değerlerini sağdaki “Not” sütununa yazabilirsiniz.

2） Parametre ayarları ile ilgili daha detaylı bilgi için kullanıcı manüelini inceleyiniz.

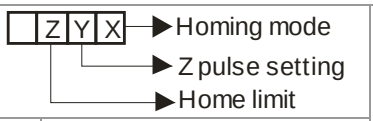
Grup 0 Sistem Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
00-00	AC Motor Sürücü Kimlik Kodu	4: 230V, 1HP 5: 460 V, 1HP 6: 230V,2HP 7: 460 V, 2HP 8: 230V, 3HP 9: 460 V, 3HP 10: 230V, 5HP 11: 460 V, 5HP 12: 230V, 7.5HP 13: 460 V, 7.5HP 14: 230V, 10HP 15: 460V, 10HP 16: 230V, 15HP 17: 460V, 15HP 18: 230V, 20HP 19: 460V, 20HP 20: 230V, 25HP 21: 460V, 25HP 22: 230V, 30HP 23: 460V, 30HP 24: 230V, 40HP 25: 460V, 40HP 26: 230V, 50HP 27: 460V, 50HP 28: 230V, 60HP 29: 460V, 60HP 30: 230V, 75HP 31: 460V, 75HP 32: 230V, 100HP 33: 460V, 100HP 34: 230V, 125HP 35: 460V, 125HP 37: 460V, 150HP 39: 460V, 175HP 41: 460V, 215HP 43: 460V, 250HP 45: 460V, 300HP 47: 460V, 375HP 49: 460V, 425HP 51: 460V, 475HP 93: 460V, 5HP（4kW）	Sadece okunur	
00-01	AC Motor Sürücü Akım Oranı	Modele gore görüntülenir	Sadece okunur	
00-02	Parametre Reset	0: Fonksiyon yok 1: Sadece okunabilir 5: KWH display değerini 0’a resetle 6: Reset PLC (CANopen Master Index dahil) 7: Reset CANopen Index (Slave) 8: Keypad kilit 9: Tüm parametreler fabrika ayarlarına resetlenir (Ana frekans 50Hz) 10: Tüm parametreler fabrika	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		ayarlarına resetlenir (Ana frekans 60Hz)		
✓00-03	Başlangıç Display Seçimi	0: F (frekans komutu) 1: H (çıkış frekansı) 2: U (çok-fonksiyonlu display, Pr.00-04'e bakınız) 3: A (çıkış akımı)	0	
✓00-04	Çok fonksiyonlu display seçimi	0: Çıkış akımı göster (A) 1: Sayıcı değeri göster (c) 2: Gerçek çıkış frekansı göster (H.) 3: DC-BUS voltajı göster (v) 4: Çıkış voltajı göster (E) 5: Çıkış güç açısı göster (n) 6: Çıkış gücünü göster kW (P) 7: Gerçek motor hızını göster rpm (r) 8: Tahmini çıkış torkunu göster % (t) 9: PG geribesleme göster (G) (Pr.10-00,10-01'e bakınız) 10: PID geribesleme göster % (b) 11: AVI göster % (1.) 12: ACI göster % (2.) 13: AUI göster % (3.) 14: IGBT sıcaklığı göster ℃ (i.) 15: Kapasitans sıcaklığı göster ℃(c.) 16: Dijital giriş durumu (ON/OFF) (i) 17: Dijital çıkış durumu (ON/OFF) (o) 18: Çoklu-adım hız (S) 19: Dijital girişe karşılık gelen CPU pin durumu(d.) 20: Dijital çıkışa karşılık gelen CPU pin durumu (0.) 21:Gerçek motor pozisyonu (PG kart PG1) (P.) 22: Pulse giriş frekansı (PG kart PG2)(S.) 23: Pulse giriş pozisyonu (PG kart PG2)(q.) 24: Pozisyon komutu izleme hatası(E.) 25: Aşırı yük sayımı (0.00~100.00%)(h.) 26: Toprak Hatası GFF (Birim:%)(G.) 27: DC Bus voltaj dalgalanması (Birim: Vdc)(r.) 28: PLC data D1043 göster (C) 29: PM motor kutup seçimi göster (EMC-PG01U uygulama)(4.) 30: Kullanıcı tanımlı çıkış göster (U) 31: H çıkışı x Pr.00-05 kullanıcı kazancı göster (K)	3	
		32: Çalışma sırasında motor aktif tur sayısı (PG kartı bağlı ve Z fazı sinyal girişi) (Z.)		

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		33: Çalışma sırasında motor aktif pozisyonu (PG kartı bağlı)(q) 34: Fan çalışma hızı (%) (F.) 35: Kontrol modu göstergesi: 0= Hız kontrol modu (SPD), 1=Tork kontrol modu (TQR) (t.) 36: Sürücünün aktif çalışma tetikleme frekansı (Hz) (J.) 37: Rezerve 38: Sürücü durumu göster (6.) 39: Tahmini çıkış torku göstergesi: Pozitif ve negatif, birim olarak Nt-m kullanır, (t 0.0: pozitif tork; -0.0: negatif tork (C.)		
00-05	Gerçek Çıkış Frekansı için kazanç katsayısı	0~160.00	0	
00-06	Yazılım versiyonu	Sadece okunabilir	#.#	
✓00-07	Parametre Koruma Şifre Girişi	0～65535 0~3: şifre giriş deneme sayısı	0	
✓00-08	Parametre Koruma Şifre Ayarı	0 ~ 65535 0: Şifre koruma yok / şifre doğru girildi (Pr00-07) 1: Parametre kilitli	0	
✓00-09	Rezerve			
00-10	Kontrol Modu	0: Hız modu 1: Noktadan noktaya pozisyon kontrol 2: Tork modu 3: Home modu	0	
00-11	Hız Modu Kontrol	0: VF (IM V/f control) 1: VFPG (IM V/f kontrol+ Enkoder) 2: SVC(IM Sensörsüz vektör kontrol) 3: FOCPG (IM FOC vektör kontrol+ enkoder) 4: FOCPG（PM FOC vektör kontrol + Enkoder） 5: FOC Sensörüz (IM alan yönlendirmeli sensörsüz vector kontrol) 6: PM Sensörüz (PM alan yönlendirmeli sensörsüz vektor kontrol)	0	
00-12	Noktadan Noktaya Pozisyon Modu	0: Relative pozisyon 1: Absolute pozisyon		
00-13	Tork Modu Kontrol	0: TQCPG（IM Tork kontrol + Enkoder） 1: TQCPG (PM Tork kontrol + Enkoder) 2: TQC Sensörsüz (IM Sensörsüz tork kontrol)	0	
00-14	Rezerve			
00-15	Rezerve			
✓00-16	Yük seçimi	0: Normal yük 1: Ağır yük		
00-17	Taşıyıcı Frekans	Normal yük 230V [460V] 1-15HP [1-20HP] 2~15KHz 20-50HP [25-75HP] 2~10KHz 60-125HP [100-475HP] 2~09KHz Ağır yük 230V [460V] 1-15HP [1-20HP] 2~15KHz 20-50HP [25-75HP] 2~10KHz	8 6 4 2 2	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		60-125HP [100-475HP] 2~09KHz	2	
00-18	Rezerve			
00-19	PLC Komut Maskesi	Bit 0: PLC ile kontrol edilen çalışma komutu Bit 1: PLC ile kontrol edilen frekans komutu Bit 2: PLC ile kontrol edilen pozisyon komutu Bit 3: PLC ile kontrol edilen tork komutu	Sadece okunur	
✓00-20	Ana frekans komutu kaynağı (AUTO)	0: Dijital keypad 1: RS-485 seri haberleşme 2: Harici analog giriş (Pr.03-00) 3: Harici UP/DOWN terminali 4: Yön komutu olmadan pulse girişi (Pr.10-16 yön olmadan) 5: Yön komutu ile pulse girişi (Pr.10-16) 6: CANopen haberleşme kartı 7: Rezerve 8: Haberleşme kartı (CANopen kart haricinde)	0	
✓00-21	Çalışma komutu kaynağı (AUTO)	0: Dijital keypad 1: Harici termineller. Keypad STOP pasif. 2: RS-485 seri haberleşme. Keypad STOP pasif. 3: CANopen haberleşme kartı 4: Rezerve 5: Haberleşme kartı (CANopen kart haricinde)	0	
✓00-22	Durma Metodu	0: Rampalı durma 1: Serbest durma	0	
✓00-23	Motor yönü kontrolü	0: İleri/geri çalışma aktif 1: Geri çalışma pasif 2: İleri çalışma pasif	0	
00-24	Frekans komutu hafızası	Sadece okunabilir	Sadece okunur	
00-25	Kullanıcı Tanımlı Karakteristikler	Bit 0~3: kullanıcı tanımlı ondalık hanesi 0000b: ondalık hanesi yok 0001b: bir basamak 0010b: iki basamak 0011b: üç basamak Bit 4~15: kullanıcı tanımlı birim 000xh: Hz 001xh: rpm 002xh: % 003xh: kg	0	
00-26	Maksimum Kullanıcı Tanımlı Değer	0: Pasif 0~65535 (Pr.00-25 ayarı içinde ondalık hanesi yok) 0.0~6553.5 (Pr.00-25 ayarı içinde bir ondalık hanesi) 0.0~655.35((Pr.00-25 ayarı içinde iki ondalık hanesi) 0.0~65.536 (Pr.00-25 ayarı içinde üç ondalık hanesi)	0	
00-27	Kullanıcı Tanımlı Değer	Sadece okunabilir	Sadece okunur	
00-28	Rezerve			
00-29	LOCAL/REMOTE Seçimi	0: Standart HOA fonksiyonu 1: Local/Remote geçişinde, sürücü stop olur. 2: Local/Remote geçişinde,	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		sürücü frekans ve çalışma durumu için REMOTE ayarlarında çalışır. 3: Local/Remote geçişinde, sürücü frekans ve çalışma durumu için LOCAL ayarlarında çalışır. 4: Local/Remote geçişinde, sürücü frekans ve çalışma durumu için; Local seçildiğinde LOCAL ve Remote seçildiğinde REMOTE ayarlarında çalışır.		
✓00-30	Ana frekans komutu kaynağı (HAND)	0: Dijital keypad 1: RS-485 seri haberleşme 2: Harici analog giriş (Pr.03-00) 3: Harici UP/DOWN terminal 4: Yön komutu olmadan pulse girişi (Pr.10-16 yön almadan) 5: Yön komutu ile pulse girişi (Pr.10-16) 6: CANopen haberleşme kartı 7: Rezerve 8: Haberleşme kartı (CANopen kart haricinde)	0	
✓00-31	Çalışma komutu kaynağı (HAND)	0: Dijital keypad 1: Harici terminaller. Keypad STOP pasif. 2: RS-485 seri haberleşme. Keypad STOP pasif. 3: CANopen haberleşme kartı 4: Rezerve 5: Haberleşme kartı (CANopen kart haricinde)	0	
✓00-32	Digital Keypad STOP Fonksiyonu	0: STOP tuşu pasif 1: STOP tuşu aktif	0	
00-33 ~ 00-39	Rezerve			
00-40	Home modu	 X: Not: İleri yönde çalışma = saat yönü (CW) Geri yönde çalışma = saat yönü tersi (CCW) 0: İleri yönde home ara. PL ileri limit, kontrol noktası olarak ayarlanır. 1: Geri yönde home ara. NL geri limit, kontrol noktası olarak ayarlanır. 2: İleri yönde home ara. ORG kontrol noktası: OFF→ON olarak ayarlanır. 3: Geri yönde home ara. ORG kontrol noktası: OFF→ON olarak ayarlanır. 4: İleri yönde home ara ve Kontrol noktası olarak Z pulse arar. 5: Geri yönde home ara ve Kontrol noktası olarak Z pulse arar.	0000	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar		Fabrika Ayarı	Not
			6: İleri yönde home ara. ORG kontrol noktası: ON→OFF olarak ayarlanır. 7: Geri yönde home ara. ORG kontrol noktası: ON→OFF olarak ayarlanır. 8: Mevcut pozisyonu home olarak belirler.		
		Y	Önce X= 0, 1, 2, 3, 6, 7 ayarlanır. 0: geri yönde Z pulse arar 1: ileri yönde Z pulse arar 2: Z pulse iptal		
		Z	Home limite ulaşıldığında, Önce X= 2, 3, 4, 5, 6, 7 ayarlanır. 0: hata göster 1: ters yöne döner		
00-41	Home frekansı 1	0.00~600.00Hz		8.00	
00-42	Home frekansı 2	0.00~600.00Hz		2.00	
00-43 ~ 00-47	Rezerve				
↗00-48	Gösterge Filtre Zamanı (Akım)	0.001~65.535 saniye		0.100	
↗00-49	Gösterge Filtre Zamanı (Keypad)	0.001~65.535 saniye		0.100	
00-50	Yazılım Versiyonu (tarih)	Sadece okunabilir		#####	

Grup 1 Temel Parametreler

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
01-00	Maksimum Çalışma Frekansı	50.00~600.00Hz	60.00/ 50.00	
01-01	Motor 1 Ana frekansı	0.00~600.00Hz	60.00/ 50.00	
01-02	Motor 1 Maksimum Çıkış Voltajı	230V: 0.0V~255.0V 460V: 0.0V~510.0V	200.0 400.0	
01-03	Motor 1 Orta-nokta frekansı 1	0.00~600.00Hz	3.00	
✓01-04	Motor 1Orta-nokta Voltajı 1	230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V	11.0 22.0	
01-05	Motor 1 Orta-nokta Frekansı 2	0.00~600.00Hz	0.50	
✓01-06	Motor 1 Orta-nokta Voltajı 2	230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V	2.0 4.0	
01-07	Motor 1 Minimum Çıkış Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-08	Motor 1 Minimum Çıkış Voltajı	230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V	0.0 0.0	
01-09	Başlangıç Frekansı	0.00~600.00Hz	0.50	
✓01-10	Çıkış Frekansı Üst Limit	0.00~600.00Hz	600.00	
✓01-11	Çıkış Frekansı Alt Limit	0.00~600.00Hz	0	
✓01-12	Hızlanma Zamanı 1	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-13	Yavaşlama Zamanı 1	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-14	Hızlanma Zamanı 2	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-15	Yavaşlama Zamanı 2	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-16	Hızlanma Zamanı 3	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye AC drive with power greater than 30HP: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-17	Yavaşlama Zamanı 3	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-18	Hızlanma Zamanı 4	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-19	Yavaşlama Zamanı 4	Pr.01-45=0: 0.00~600.00	10.00	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
✓01-20	JOG Hızlanma Zamanı	saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.0	
		Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-21	JOG Yavaşlama Zamanı	Pr.01-45=0: 0.00~600.00 saniye Pr.01-45=1: 0.00~6000.0 saniye 30HP'den büyük sürücüde: 60.00/60.0	10.00 10.0	
✓01-22	JOG Frekansı	0.00~600.00Hz	6.00	
✓01-23	1inci/4üncü Hızlanma/Yavaşlama Geçiş Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-24	S-eğrisi için Hızlanma Kalkış Zamanı 1	Pr.01-45=0: 0.00~25.00 saniye Pr.01-45=1: 0.0~250.0 saniye	0.20 0.2	
✓01-25	S-eğrisi için Hızlanma Varış Zamanı 2	Pr.01-45=0: 0.00~25.00 saniye Pr.01-45=1: 0.0~250.0 saniye	0.20 0.2	
✓01-26	S-eğrisi için Yavaşlama Kalkış Zamanı 1	Pr.01-45=0: 0.00~25.00 saniye Pr.01-45=1: 0.0~250.0 saniye	0.20 0.2	
✓01-27	S-eğrisi için Yavaşlama Varış Zamanı 2	Pr.01-45=0: 0.00~25.00 saniye Pr.01-45=1: 0.0~250.0 saniye	0.20 0.2	
✓01-28	Atlama Frekansı 1 (üst limit)	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-29	Atlama Frekansı 1 (alt limit)	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-30	Atlama Frekansı 2 (üst limit)	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-31	Atlama Frekansı 2 (alt limit)	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-32	Atlama Frekansı 3 (üst limit)	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-33	Atlama Frekansı 3 (alt limit)	0.00~600.00Hz	0.00	
✓01-34	Sıfır-hız Modu	0: Çıkış bekliyor 1: Sıfır-hız çalışma 2: Fmin (Pr.01-07, 01-41 bakınız)	0	
✓01-35	Motor 2 Maksimum Çıkış frekansı	0.00~600.00Hz	60.00/ 50.00	
✓01-36	Motor 2 Maksimum Çıkış Voltajı	230V: 0.0V~255.0V 460V: 0.0V~510.0V	200.0 400.0	
01-37	Motor 2 Orta-nokta Frekansı 1	0.00~600.00Hz	3.00	
✓01-38	Motor 2 Orta-nokta Voltajı 1	230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V	11.0 22.0	
01-39	Motor 2 Orta-nokta Frekansı	0.00~600.00Hz	0.50	
✓01-40	Motor 2 Orta-nokta Voltajı 2	230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V	2.0 4.0	
01-41	Motor 2 Minimum Çıkış	0.00~600.00Hz	0.00	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
	Frekansı			
✓01-42	Motor 2 Minimum Çıkış Voltajı	230V: 0.0V~240.0V 460V: 0.0V~480.0V	0.0 0.0	
01-43	V/f Eğrisi Seçimi	0: V/f eğrisi Pr.01-00 ~ Pr.01-08'den belirlenir 1: 1.5 güç eğrisi 2: 2 güç eğrisi	0	
✓01-44	Optimum Hızlanma / Yavaşlama Ayarı	0: Lineer hızlanma/yavaşlama 1: Otomatik hızlanma, lineer yavaşlama. 2: Lineer hızlanma, otomatik yavaşlama. 3: Oto Hızlanma /Yavaşlama4: Lineer, otomatik hızlanma / yavaşlama zamanı ile durma engeli (Pr.01-12~ 01-21 ile limitli)	0	
01-45	Hızlanma/Yavaşlama ve S Eğrisi zaman birimi	0: Birim: 0.01 sn 1: Birim: 0.1 sn	0	
01-46	CANopen Quick Stop Zamanı	Pr. 01-45=0: 0.00~600.00 sn Pr. 01-45=1: 0.0~6000.0 sn	1.00	

Grup 2 Dijital Giriş/Çıkış Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
02-00	2-kablolu/3-kablolu Çalışma Kontrol	0: 2-kablolu çalışma mod 1 1: 2-kablolu çalışma mod 2 2: 3-kablolu çalışma	0	
02-01	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 1 (MI1)	0: Fonksiyon yok	1	
02-02	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 2 (MI2)	1: Çoklu-adım hız komutu 1 / çoklu-adım pozisyon komutu 1	2	
02-03	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 3 (MI3)	2: Çoklu-adım hız komutu 2 / çoklu-adım pozisyon komutu 2	3	
02-04	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 4 (MI4)	3: Çoklu-adım hız komutu 3 / çoklu-adım pozisyon komutu 3	4	
02-05	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 5 (MI5)	4: Çoklu-adım hız komutu 4 / çoklu-adım pozisyon komutu 4	0	
02-06	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 6 (MI6)	5: Reset	0	
02-07	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 7 (MI7)	6: JOG komutu（KPC-CC01 veya harici kontrol ile）	0	
02-08	Çok-fonksiyonlu Giriş Komutu 8 (MI8)	7: Hızlanma / yavaşlama hız engeli	0	
02-26	I/O ilave kart giriş terminali (MI10)	8: 1'inci, 2'nci hızlanma / yavaşlama zamanı seçimi	0	
02-27	I/O ilave kart giriş terminali (MI11)	9: 3'üncü, 4'üncü hızlanma / yavaşlama zamanı seçimi	0	
02-28	I/O ilave kart giriş terminali (MI12)	10: EF Girişi (Pr.07-20)	0	
02-29	I/O ilave kart giriş terminali (MI13)	11: Harici B.B girişi (Base Block)	0	
02-30	I/O ilave kart giriş terminali (MI14)	12: Çıkış stop	0	
02-31	I/O ilave kart giriş terminali (MI15)	13: Optimal hızlanma / yavaşlama zamanı iptal	0	
		14: Motor 1 ve Motor 2 arası anahtarlama		
		15: AVI'dan çalışma hızı komutu		
		16: ACI'dan çalışma hızı komutu		
		17: AUI'dan çalışma hızı komutu		
		18: Acil Stop (Pr.07-20)		
		19: Dijital UP (yukarı) komutu		
		20: Dijital DOWN (aşağı) komutu		
		21: PID fonksiyonu pasif		
		22: Sayıcı resetle		
		23: Sayıcı değeri girişi (MI6)		
		24: FWD JOG komutu		
		25: REV JOG komutu		
		26: TQCPG/FOCPG model seçimi		
		27: ASR1/ASR2 seçimi		
		28: Acil Stop (EF1)		
		29: Y-bağlantısı için sinyal onayı		

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		30: Δ-bağlantısı için sinyal onayı		
		31: Yüksek tork eğimi (Pr.11-30)		
		32: Orta tork eğimi (Pr.11-31)		
		33: Düşük tork eğimi (Pr.11-32)		
		34: Çoklu-adım pozisyon ve çoklu-adım hız kontrol arası anahtar		
		35: Tek nokta pozisyon kontrol aktif		
		36: Çoklu-adım pozisyon öğrenme fonksiyonu aktif (stop'da geçerli)		
		37: Tam pozisyon control pulse komut girişi aktif		
		38: EEPROM yazma fonksiyonu pasif		
		39: Tork komutu yönü		
		40: Serbest durmaya zorla		
		41: HAND anahtarı		
		42: AUTO anahtarı		
		43: Çözünürlük seçimi aktif (enable) (Pr.02-48)		
		44: Geri yönde home dönüş (NL)		
		45: İleri yöne home dönüş (PL)		
		46: Home dönüş (ORG)		
		47: Home dönüş aktif (enable)		
		48: Mekanik dişli oranı anahtarı		
		49: Sürücü aktif (enable)		
		50: Master dEb çalışma girişi		
		51: PLC mod bit0 seçimi		
		52: PLC mod bit1 seçimi		
		53: CANopen Quick Stop tetikleme		
		54~55: Rezerve		
		56: Local/Remote Seçimi		
		57~70: Rezerve		
✓02-09	UP/DOWN tuş modu	0: hızlanma / yavaşlama zamanı ile up/down 1: sabit hız değeri ile up/down (Pr.02-10)	0	
✓02-10	UP/DOWN Tuşu Hızlanma/Yavaşlama Sabit Değeri	0.01~1.00Hz/ms	0.01	
✓02-11	Çok-fonksiyonlu Giriş Cevap Zamanı	0.000~30.000 saniye	0.005	
✓02-12	Çok-fonksiyonlu Giriş Mod Seçimi	0000h~FFFFh (0: N.O.; 1: N.C.)	0000	
✓02-13	Çok-fonksiyonlu Çıkış 1 RY1	0: Fonksiyon yok	11	
✓02-14	Çok-fonksiyonlu Çıkış 2 RY2	1: Çalışma göstergesi	1	
✓02-16	Çok-fonksiyonlu Çıkış 3 (MO1)	2: Çalışma hızına ulaşıldı	0	
✓02-17	Çok-fonksiyonlu Çıkış 4 (MO2)	3: İstenilen frekansa ulaşıldı 1 (Pr.02-22)	0	
✓02-36	I/O ilave kart çıkış	4: İstenilen frekansa ulaşıldı	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
	terminali (MO10)	2 (Pr.02-24)		
✓02-37	I/O ilave kart çıkış terminali (MO11)	5: Sıfır hız (Frekans komutu)	0	
✓02-38	I/O ilave kart çıkış terminali (MO12)	6: Sıfır hız, STOP dahil (Frekans komutu)	0	
✓02-39	I/O ilave kart çıkış terminali (MO13)	7: Aşırı tork 1 (Pr.06-06~06-08)	0	
✓02-40	I/O ilave kart çıkış terminali (MO14)	8: Aşırı tork 2 (Pr.06-09~06-11)	0	
✓02-41	I/O ilave kart çıkış terminali (MO15)	9: Sürücü hazır	0	
✓02-42	I/O ilave kart çıkış terminali (MO16)	10: Düşük voltaj uyarısı （LV）(Pr.06-00)	0	
✓02-43	I/O ilave kart çıkış terminali (MO17)	11: Arıza göstergesi	0	
✓02-44	I/O ilave kart çıkış terminali (MO18)	12: Mekanik fren bırakma (Pr.02-32)	0	
✓02-45	I/O ilave kart çıkış terminali (MO19)	13: Aşırı ısı uyarısı (Pr.06-15)	0	
✓02-46	I/O ilave kart çıkış terminali (MO20)	14: Yazılımsal fren sinyali göstergesi (Pr.07-00)	0	
		15: PID geribesleme hatası		
		16: Kayma hatası (oSL)		
		17: Terminal sayma değerine ulaşıldı, 0'a geri dönmez (Pr.02-20)		
		18: Ön sayma değerine ulaşıldı, 0'a geri döner (Pr.02-19)		
		19: Base Block		
		20: Uyarı çıkışı		
		21: Aşırı voltaj uyarısı		
		22: Aşırı-akım durma engeli uyarısı		
		23: Aşırı-voltaj durma engeli uyarısı		
		24: Çalışma modu göstergesi		
		25: İleri komutu		
		26: Geri komutu		
		27: Akım >= Pr.02-33 (>= 02-33) olduğunda çıkış		
		28: Akım <=Pr.02-33 (<= 02-33) olduğunda çıkış		
		29: Frekans >= Pr.02-34 (>= 02-34) olduğunda çıkış		
		30: Frekans <= Pr.02-34 (<= 02-34) olduğunda çıkış		
		31: Motor bobini için Y-bağlantısı		
		32: Motor bobini için ∆-bağlantısı		
		33: Sıfır hız (gerçek çıkış frekansı)		
		34: Sıfır hız, stop dahil (gerçek çıkış frekansı)		
		35: Hata çıkışı seçimi 1 (Pr.06-23)		
		36: Hata çıkışı seçimi 2 (Pr.06-24)		
		37: Hata çıkışı seçimi 3 (Pr.06-25)		
		38: Hata çıkışı seçimi 4		

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		(Pr.06-26)		
		39: Pozisyon ulaşıldı(P10-19)		
		40: Hıza ulaşıldı (Stop dahil)		
		41: Çoklu-pozisyon ulaşıldı		
		42: Vinç (Crane) fonksiyonu		
		43: Gerçek motor hız çıkışı <=Pr.02-47		
		44: Düşük akım çıkışı (Pr.06-71~06-73 ile kullanılır)		
		45: UVW Çıkış Elektromanyetik valf anahtarı		
		46: Master dEb uyarı çıkışı		
		47: Fren kapama çıkışı		
		48: Rezerve		
		49: Home tamamlandı		
		50: CANopen kontrol için çıkış		
		51: Haberleşme kartı için çıkış		
		52: RS485 için çıkış		
		53~62: Rezerve		
✗02-18	Çok fonksiyonlu çıkış yönü	0000h~FFFFh (0: N.O.; 1: N.C.)	0000	
✗02-19	Terminal sayma değerine ulaşıldı (0'a döner)	0~65500	0	
✗02-20	Ön sayma değerine ulaşıldı (0'a dönmez)	0~65500	0	
✗02-21	Dijital Çıkış Kazancı (DFM)	1～166	1	
✗02-22	İstenilen frekansa ulaşıldı 1	0.00～600.00Hz	60.00/ 50.00	
✗02-23	İstenilen frekansa ulaşıldı 1 genişliği	0.00～600.00Hz	2.00	
✗02-24	İstenilen frekansa ulaşıldı 2	0.00～600.00Hz	60.00/ 50.00	
✗02-25	İstenilen frekansa ulaşıldı 2 genişliği	0.00～600.00Hz	2.00	
02-32	Fren Gecikme Zamanı	0.000~65.000 sn.	0.000	
✗02-33	Çok-fonksiyonlu çıkış terminali için çıkış akım seviyesi ayarı	0~100%	0	
✗02-34	Çok-fonksiyonlu çıkış terminali için çıkış frekans seviyesi ayarı	0.00~600.00Hz（PG kartı kullanıldığında motor hızı)	0.00	
✗02-35	Reset ve aktif etme sonrası harici çalışma kontrol seçimi	0: Pasif (Disable) 1: Reset sonrası Run komutu mevcut ise sürücü çalışır	0	
✗02-47	Motor Sıfır-hız Seviyesi	0~65535 rpm	0	
✗02-48	Çözünürlük anahtarı maksimum frekansı	0.01~600.00Hz	60.00	
✗02-49	Maksimum çıkış frekansı anahtarı gecikme zamanı	0.000~65.000 sn.	0.000	
✗02-50	Çoklu-fonksiyon giriş terminal durumu	Çok-fonksiyonlu giriş terminalleri durumunu görüntüleme	Sadece okunur	
02-51	Çoklu-fonksiyon çıkış terminal durumu	Çok-fonksiyonlu çıkış terminalleri durumunu görüntüleme	Sadece okunur	
02-52	PLC tarafından kullanılan harici giriş terminali göster	PLC tarafından kullanılan giriş terminallerini gösterir	Sadece okunur	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
02-53	PLC tarafından kullanılan harici çıkış terminali göster	PLC tarafından kullanılan çıkış terminallerini gösterir	Sadece okunur	
02-54	Harici terminal tarafından uygulanan frekans komutunu göster	Sadece okunabilir	Sadece okunur	
02-55	Rezerve			
02-56	Rezerve			
02-57	Çok fonksiyonlu çıkış terminali: Fonksiyon 42: Fren akım kontrol etme Noktası	0~150%	0	
02-58	Çok fonksiyonlu çıkış terminali: Fonksiyon 42: Fren frekansı kontrol etme Noktası	0.00~655.35Hz	0.00	

Grup 3 Analog Giriş/Çıkış Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
✗03-00	Analog Input 1 (AVI)	0: Fonksiyon yok	1	
✗03-01	Analog Input 2 (ACI)	1: Frekans komutu (tork kontrol modunda tork limiti)	0	
✗03-02	Analog Input 3 (AUI)	2: Tork komutu (hız kontrol modunda tork limiti)	0	
		3: Tork karşılama komutu		
		4: PID hedef değeri		
		5: PID geribesleme sinyali		
		6: PTC termistör giriş değeri		
		7: Pozitif tork limiti		
		8: Negatif tork limiti		
		9: Regeneratif tork limiti		
		10:Pozitif/negatif tork limiti		
		11: PT100 termistör giriş değeri		
		12~17: Rezerve		
✗03-03	AVI Analog Giriş Eğimi	-100.0~100.0%	0	
✗03-04	ACI Analog Giriş Eğimi	-100.0~100.0%	0	
✗03-05	AUI Analog Pozitif Voltaj Giriş Eğimi	-100.0~100.0%	0	
✗03-06	Rezerve			
✗03-07	Pozitif/negatif Eğim Modu (AVI)	0: Eğim yok 1: Eğimden küçük=eğim 2: Eğimden büyük=eğim 3: Merkez noktasında iken eğim voltajının mutlak değeri 4: Merkezi eğim	0	
✗03-08	Pozitif/negatif Eğim Modu (ACI)			
✗03-09	Pozitif/negatif Eğim Modu (AUI)			
✗03-10	Geri çalışma için analog frekans komutu	0: Negatif frekans geçersiz. İleri ve geri çalışma dijital keypad veya harici terminallerden kontrol edilir. 1: Negatif frekans geçerli. Pozitif frekans = ileri çalışma, Negatif frekans = geri çalışma. Dijital keypad ve harici terminaller yön değiştiremez.	0	
✗03-11	Analog Giriş Kazancı 1 (AVI)	-500.0~500.0%	100.0	
✗03-12	Analog Giriş Kazancı 2 (ACI)	-500.0~500.0%	100.0	
✗03-13	Analog Pozitif Giriş Kazancı 3 (AUI)	-500.0~500.0%	100.0	
✗03-14	Analog Negatif Giriş Kazancı 4 (AUI)	-500.0~500.0%	100.0	
✗03-15	Analog Giriş Filtre Zamanı (AVI)	0.00~20.00 sn	0.01	
✗03-16	Analog Giriş Filtre Zamanı (ACI)	0.00~20.00 sn	0.01	
✗03-17	Analog Giriş Filtre Zamanı (AUI)	0.00~20.00 sn	0.01	
✗03-18	Analog Giriş İlave Fonksiyonu	0: Pasif (AVI, ACI, AUI) 1: Aktif	0	
✗03-19	ACI Sinyal Kaybı	0: Pasif 1: Çalışmaya son frekans ile devam et 2: 0Hz'e yavaşla 3: Aniden dur ve ACE göster	0	
✗03-20	Çok-fonksiyonlu çıkış 1 (AFM1)	0: Çıkış frekansı (Hz)	0	
✗03-23	Çok-fonksiyonlu	1: Frekans komutu (Hz)	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
	çıkış 2 (AFM2)			
		2: Motor hızı (Hz)		
		3: Çıkış akımı (rms)		
		4: Çıkış voltajı		
		5: DC Bus voltajı		
		6: Güç faktörü		
		7: Güç		
		8: Çıkış torku		
		9: AVI		
		10: ACI		
		11: AUI		
		12: Iq akımı		
		13: Iq geribesleme değeri		
		14: Id akımı		
		15: Id geribesleme değeri		
		16: Vq-eksen voltajı		
		17: Vd-eksen voltajı		
		18: Tork komutu		
		19: PG2 frekans komutu		
		20: CANopen analog çıkış		
		21: RS485 analog çıkış		
		22: Haberleşme kartı analog çıkışı		
		23: Sabit voltaj/akım çıkışı		
✓03-21	Analog Çıkış 1 Kazancı (AFM1)	0~500.0%	100.0	
✓03-22	Geri (REV) yönde Analog Çıkış 1 Değeri (AFM1)	0: Mutlak çıkış voltajı 1: Ters çıkış 0V; Pozitif çıkış 0-10V 2: Ters çıkış 5-0V; Pozitif çıkış 5-10V	0	
✓03-24	Analog Çıkış 2 Kazancı (AFM2)	0~500.0%	100.0	
✓03-25	Geri (REV) yönde Analog Çıkış 2 Değeri (AFM2)	0: Mutlak çıkış voltajı 1: Geri yönde çıkış 0V; İleri yönde çıkış 0-10V 2: Geri yönde çıkış 5-0V; İleri yönde çıkış 5-10V	0	
✓03-26	Rezerve			
✓03-27	AFM2 Çıkış eğimi	-100.00~100.00%	0.00	
✓03-28	AVI Seçimi	0: 0-10V 1: 0-20mA 2: 4-20mA	0	
✓03-29	ACI Seçimi	0: 4-20mA 1: 0-10V 2: 0-20mA	0	
✓03-30	PLC Çıkış Terminali Durumu	PLC çıkış terminalleri durumunu gösterir	Sadece okunur	
03-31	AFM2 0-20mA Çıkış Seçimi	0: 0-20mA Output 1: 4-20mA Output	0	
03-32	AFM1 DC çıkış ayarı seviyesi	0.00~100.00%	0.00	
03-33	AFM2 DC çıkış ayarı seviyesi	0.00~100.00%	0.00	
03-34 ~ 03-49	Rezerve			
03-50	Analog Giriş Eğri Seçimi	0: Normal eğri 1: 3 nokta eğri AVI için 2: 3 nokta eğri ACI için 3: 3 nokta eğri AVI & ACI için 4: 3 nokta eğri AUI için 5: 3 nokta eğri AVI & AUI için 6: 3 nokta eğri ACI & AUI için	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		7: 3 nokta eğri AVI & ACI & AUI için		
03-51	AVI Düşük Nokta	Pr.03-28=0, 0.00~10.00V Pr.03-28≠0, 0.00~20.00mA	0.00	
03-52	AVI Oransal Düşük Nokta	0.00~100.00%	0.00	
03-53	AVI Orta Nokta	Pr.03-28=0, 0.00~10.00V Pr.03-28≠0, 0.00~20.00mA	5.00	
03-54	AVI Oransal Orta Nokta	0.00~100.00%	50.00	
03-55	AVI Yüksek Nokta	Pr.03-28=0, 0.00~10.00V Pr.03-28≠0, 0.00~20.00mA	10.00	
03-56	AVI Oransal Yüksek Nokta	0.00~100.00%	100.00	
03-57	ACI Düşük Nokta	Pr.03-29=1, 0.00~10.00V Pr.03-29≠1, 0.00~20.00mA	4.00	
03-58	ACI Oransal Düşük Nokta	0.00~100.00%	0.00	
03-59	ACI Orta Nokta	Pr.03-29=1, 0.00~10.00V Pr.03-29≠1, 0.00~20.00mA	12.00	
03-60	ACI Oransal Orta Nokta	0.00~100.00%	50.00	
03-61	ACI Yüksek Nokta	Pr.03-29=1, 0.00~10.00V Pr.03-29≠1, 0.00~20.00mA	20.00	
03-62	ACI Oransal Yüksek Nokta	0.00~100.00%	100.00	
03-63	Pozitif AUI Voltaj Düşük Nokta	0.00~10.00V	0.00	
03-64	Pozitif AUI Voltaj Oransal Düşük Nokta	0.00~100.00%	0.00	
03-65	Pozitif AUI Voltaj Orta Nokta	0.00~10.00V	5.00	
03-66	Pozitif AUI Voltaj Orta Nokta	0.00~100.00%	50.00	
03-67	Pozitif AUI Voltaj Yüksek Nokta	0.00~10.00V	10.00	
03-68	Pozitif AUI Voltaj Yüksek Nokta	0.00~100.00%	100.00	
03-69	Negatif AUI Voltaj Düşük Nokta	0.00~ -10.00V	0.00	
03-70	Negatif AUI Voltaj Oransal Düşük Nokta	0.00~ -100.00%	0.00	
03-71	Negatif AUI Voltaj Orta Nokta	0.00~ -10.00V	-5.00	
03-72	Negatif AUI Voltaj Orta Nokta	0.00~ -100.00%	-50.00	
03-73	Negatif AUI Voltaj Yüksek Nokta	0.00~ -10.00V	-10.00	
03-74	Negatif AUI Voltaj Yüksek Nokta	0.00~ -100.00%	-100.00	

Grup 4 Çoklu-Adım Hız/Pozisyon Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
↗04-00	1. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-01	2. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-02	3. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-03	4. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-04	5. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-05	6. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-06	7. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-07	8. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-08	9. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-09	10.Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-10	11. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-11	12. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-12	13. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-13	14. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗04-14	15. Adım Hız Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
04-15	Pozisyon komutu 1 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-16	Pozisyon komutu 1 (pulse)	-32767~32767	0	
04-17	Pozisyon komutu 2 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-18	Pozisyon komutu 2 (pulse)	-32767~32767	0	
04-19	Pozisyon komutu 3 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-20	Pozisyon komutu 3 (pulse)	-32767~32767	0	
04-21	Pozisyon komutu 4 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-22	Pozisyon komutu 4 (pulse)	-32767~32767	0	
04-23	Pozisyon komutu 5 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-24	Pozisyon komutu 5 (pulse)	-32767~32767	0	
04-25	Pozisyon komutu 6 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-26	Pozisyon komutu 6 (pulse)	-32767~32767	0	
04-27	Pozisyon komutu 7 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-28	Pozisyon komutu 7 (pulse)	-32767~32767	0	
04-29	Pozisyon komutu 8 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-30	Pozisyon komutu 8 (pulse)	-32767~32767	0	
04-31	Pozisyon komutu 9 (tur)	-30000~30000	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
↗04-32	Pozisyon komutu 9 (pulse)	-32767~32767	0	
04-33	Pozisyon komutu 10 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-34	Pozisyon komutu 10 (pulse)	-32767~32767	0	
04-35	Pozisyon komutu 11 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-36	Pozisyon komutu 11 (pulse)	-32767~32767	0	
04-37	Pozisyon komutu 12 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-38	Pozisyon komutu 12 (pulse)	-32767~32767	0	
04-39	Pozisyon komutu 13 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-40	Pozisyon komutu 13 (pulse)	-32767~32767	0	
04-41	Pozisyon komutu 14 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-42	Pozisyon komutu 14 (pulse)	-32767~32767	0	
04-43	Pozisyon komutu 15 (tur)	-30000~30000	0	
↗04-44	Pozisyon komutu 15 (pulse)	-32767~32767	0	

Grup 5 Motor Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
05-00	Motor Auto Tuning	0:Fonksiyon yok 1: İndüksiyon motor(IM) hareketli test (Rs, Rr, Lm, Lx, yüksüz akım) 2: İndüksiyon motor(IM) statik test 3: Fonksiyon yok 4: PM motor manyetik kutup için hareketli test motor magnetic pole 5: PM motor parametre dinamik test 6: IM Motor flux eğrisi Hareketli test 12: FOC Sensörsüz atalet tahmini 13: PM Motor için Yüksek frekans ve bloke rotor test	0	
05-01	İndüksiyon motor 1 Tam-yük akımı (A)	10~120% sürücü akım oranı	#.##	
↗05-02	İndüksiyon Motor 1 Güç oranı (kW)	0~655.35kW	#.##	
↗05-03	İndüksiyon Motor 1 Hız oranı (rpm)	0~65535 1710(60Hz 4 kutup) ; 1410(50Hz 4 kutup)	1710	
05-04	İndüksiyon Motor 1 Kutup Sayısı	2~20	4	
05-05	İndüksiyon Motor 1 Yüksüz Akım (A)	0~ Pr.05-01 fabrika ayarı	#.##	
05-06	İndüksiyon Motor 1 Stator Direnci (Rs)	0~65.535Ω	#.###	
05-07	İndüksiyon Motor 1 Rotor Direnci (Rr)	0~65.535Ω	#.###	
05-08	İndüksiyon Motor 1 Mıknatıslanma Endüktansı (Lm)	0~6553.5mH	#.#	
05-09	İndüksiyon Motor 1 Stator Endüktans (Lx)	0~6553.5mH	#.#	
05-10 ~ 05-12	Rezerve			
05-13	İndüksiyon motor 2 Tam-yük akımı (A)	10~120%	#.##	
↗05-14	İndüksiyon Motor 2 Güç oranı (kW)	0~655.35kW	#.##	
↗05-15	İndüksiyon Motor 2 Hız oranı (rpm)	0~65535 1710(60Hz 4 kutup) ; 1410(50Hz 4 kutup)	1710	
05-16	İndüksiyon Motor 2 Kutup Sayısı	2~20	4	
05-17	İndüksiyon Motor 2 Yüksüz Akım (A)	0~ Pr.05-01 fabrika ayarı	#.##	
05-18	İndüksiyon Motor 2 Stator Direnci (Rs)	0~65.535Ω	#.###	
05-19	İndüksiyon Motor 2 Rotor Direnci (Rr)	0~65.535Ω	#.###	
05-20	İndüksiyon Motor 2 Mıknatıslanma Endüktansı (Lm)	0~6553.5mH	#.#	
05-21	İndüksiyon Motor 2 Stator Endüktansı (Lx)	0~6553.5mH	#.#	
↗05-22	İndüksiyon Motor 1/ 2 Seçimi	1: motor 1 2: motor 2	1	
↗05-23	İndüksiyon motor Y-bağlantı/Δ-bağlantı geçiş	0.00~600.00Hz	60.00	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
	frekansı			
✓05-24	İndüksiyon motor Y-bağlantı/Δ-bağlantı geçişi	0: Pasif 1: Aktif	0	
✓05-25	İndüksiyon motor Y-bağlantı/Δ-bağlantı geçişi için gecikme zamanı	0.000~60.000 sn.	0.200	
05-26	Toplam Motor Çalışma Watt-saniye Düşük word (W-sn)	Sadece okunabilir	#.#	
05-27	Toplam Motor Çalışma Watt-saniye Yüksek word (W-sn)	Sadece okunabilir	#.#	
05-28	Toplam Motor Çalışma Watt-saat (W-h)	Sadece okunabilir	#.#	
05-29	Toplam Motor Çalışma Watt-saat Düşük word (W-h)	Sadece okunabilir	#.#	
05-30	Toplam Motor Çalışma Watt-saate Yüksek word (W-h)	Sadece okunabilir	#.#	
05-31	Toplam Motor Çalışma Zamanı (Dakika)	00~1439	0	
05-32	Toplam Motor Çalışma Zamanı (Gün)	00~65535	0	
05-33	İndüksiyon motor ve Permanent Magnet Motor Seçimi	0: İndüksiyon Motor (IM) 1: Permanent Magnet Motor (PM)	0	
05-34	Permanent Magnet Motor Tam-yük akımı	0.00~655.35Amper	0.00	
05-35	Permanent Magnet Motor Güç Oranı	0.00~655.35kW	0.00	
05-36	Permanent Magnet Motor Hız Oranı	0~65535rpm	2000	
05-37	Permanent Magnet Motor Kutup Sayısı	0~65535	10	
05-38	Permanent Magnet Motor Ataleti	0.0~6553.5 $kg.cm^2$	0.0	
05-39	PM Motor Stator Direnci	0.000~65.535Ω	0.000	
05-40	Permanent Magnet Motor Ld	0.00~655.35mH	0.000	
05-41	Permanent Magnet Motor Lq	0.00~655.35mH	0.000	
05-42	PM Motor kutup offset açısı	0.0~360.0°	0.0	
05-43	PM Motor Ke parametresi	0~65535 (Birim: V/1000rpm)	0	

Grup 6 Koruma Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
✓06-00	Düşük voltaj Seviyesi	230V: Kasa A – D: 150.0~220.0Vdc Kasa E ve E üzeri kasalar için: 190.0~220.0Vdc 460V: Kasa A – D: 300.0~440.0Vdc Kasa E ve E üzeri kasalar için: 380.0~440.0V	180.0 200.0 360.0 400.0	
✓06-01	Aşırı-voltaj Durma Engeli	0: Pasif 230V: 0.0~450.0Vdc 460V: 0.0~900.0Vdc	380.0 760.0	
✓06-02	Aşırı-voltaj Durma Engeli Seçimi	0: Geleneksel aşırı-voltaj durma engeli 1: Gelişmiş aşırı-akım durma engeli	0	
✓06-03	Hızlanmada Aşırı-akım Durma Engeli	Normal yük: 0~160% (100%: sürücünün akım oranı) Ağır yük: 0~180% (100%: sürücünün akım oranı)	120 150	
✓06-04	Çalışmada Aşırı-akım Durma Engeli	Normal yük: 0~160% (100%: sürücünün akım oranı) Ağır yük: 0~180% (100%: sürücünün akım oranı)	120 150	
✓06-05	Sabit Hızda durma Engeli Hızlanma / Yavaşlama Zamanı Seçimi	0: mevcut hızl./yavaş. zamanı 1: 1inci hızl./yavaş. zamanı 2: 2nci hızl./yavaş. zamanı 3: 3üncü hızl./yavaş. zamanı 4: 4üncü hızl./yavaş. zamanı 5: Otomatik hızl/yavaş zamanı	0	
✓06-06	Aşırı-tork Algılama Seçimi (OT1)	0: Fonksiyon yok 1: Sabit hız çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 2: Sabit hız çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur 3: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 4: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur	0	
✓06-07	Aşırı-tork Algılama Seviyesi (OT1)	10~250% (100%: sürücü akım oranı)	120	
✓06-08	Aşırı-tork Algılama Zamanı (OT1)	0.0~60.0 sn.	0.1	
✓06-09	Aşırı-tork Algılama Seçimi (OT2)	0: Fonksiyon yok 1: Sabit hız çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 2: Sabit hız çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur 3: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmaya devam et 4: Normal çalışmada aşırı tork algılanınca, algılama sonrası çalışmayı durdur	0	
✓06-10	Aşırı-tork Algılama Seviyesi (OT2)	10~250% (100%: sürücü akım oranı)	120	
✓06-11	Over-torque Detection Time (OT2)	0.0~60.0 sn.	0.1	
✓06-12	Current Limit	0~250% (100%: sürücü akım	150	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		oranı）		
✓06-13	Elektronik Termik Röle Seçimi (Motor 1)	0: Inverter motor 1: Standart motor 2: Pasif	2	
✓06-14	Motor 1 için Elektronik Termik Karakteristiği	30.0~600.0 sn.	60.0	
✓06-15	Soğutucu Aşırı-ısı (OH) Uyarısı	0.0~110.0℃	85.0	
✓06-16	Durma Engel Limit Seviyesi	0～100% (Pr.06-03, Pr.06-04)	50	
06-17	Son Hata Kaydı	0: Hata kaydı yok	0	
06-18	İkinci Hata Kaydı	1: Hızlanmada aşırı-akım (ocA)	0	
06-19	Üçüncü Hata Kaydı	2: Yavaşlamada aşırı-akım (ocd)	0	
06-20	Dördüncü Hata Kaydı	3: Sabit hız çalışmada aşırı-akım (ocn)	0	
06-21	Beşinci Hata Kaydı	4: Toprak hatası (GFF)	0	
06-22	Altıncı Hata Kaydı	5: IGBT kısa-devre (occ)	0	
		6: Stop'da aşırı-akım (ocS)		
		7: Hızlanmasa aşırı-voltaj (ovA)		
		8: Yavaşlamada aşırı-voltaj (ovd)		
		9: Sabit hız çalışmada aşırı-voltaj (ovn)		
		10: Stop'da aşırı-voltaj (ovS)		
		11: Hızlanmada düşük-voltaj (LvA)		
		12: Yavaşlamada düşük-voltaj (Lvd)		
		13: Sabit hız çalışmada düşük-voltaj (Lvn)		
		14: Stop'da düşük voltaj (LvS)		
		15: Faz kaybı koruması (OrP)		
		16: IGBT aşırı-ısı (oH1)		
		17: Kapasitans aşırı-ısı (oH2)		
		18: tH1o (TH1 açık: IGBT aşırı-ısı koruma hatası)		
		19: tH2o (TH2 açık: kapasitans aşırı-ısı koruma hatası)		
		20: Rezerve		
		21: Sürücü aşırı-yük (oL)		
		22: Elektronik termik röle 1 (EoL1)		
		23: Elektronik termik röle 2 (EoL2)		
		24: Motor aşırı ısı (oH3) (PTC)		
		25: Rezerve		
		26: Aşırı-tork 1 (ot1)		
		27: Aşırı-tork 2 (ot2)		
		28: Düşük akım (uC)		
		29: Home limit hatası (LMIT)		
		30: Memory yazma hatası (cF1)		
		31: Memory okuma hatası (cF2)		
		32: Rezerve		
		33: U-faz akımı algılama hatası (cd1)		
		34: V- faz akımı algılama hatası (cd2)		
		35: W- faz akımı algılama hatası (cd3)		
		36: Tutma akımı algılama hatası (Hd0)		
		37: Aşırı-akım algılama hatası (Hd1)		

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		38: Aşırı-voltaj algılama hatası (Hd2)		
		39: Toprak akımı algılama hatası (Hd3)		
		40: Auto tuning hatası (AUE)		
		41: PID geribesleme kaybı (AFE)		
		42: PG geribesleme hatası (PGF1)		
		43: PG geribesleme kaybı (PGF2)		
		44: PG geribesleme engeli (PGF3)		
		45: PG kayma hatası (PGF4)		
		46: PG ref kaybı (PGr1)		
		47: PG ref kaybı (PGr2)		
		48: Analog akım giriş hatası (ACE)		
		49: Harici hata girişi (EF)		
		50: Acil stop (EF1)		
		51: Harici Base Block (bb)		
		52: Şifre hatası (PcodE)		
		53: Rezerve		
		54: Haberleşme hatası (CE1)		
		55: Haberleşme hatası (CE2)		
		56: Haberleşme hatası (CE3)		
		57: Haberleşme hatası (CE4)		
		58: Haberleşme Zaman-aşımı (CE10)		
		59: PU Zaman-aşımı (CP10)		
		60: Fren transistor hatası (bF)		
		61: Y-bağlantı/Δ-bağlantı anahtarı hatası (ydc)		
		62: Yavaşlama Enerji Backup Hatası (dEb)		
		63: Kayma hatası (oSL)		
		64: Elektromıknatıs anahtarı hatası (ryF)		
		65 : PG Kart Hatası (PGF5)		
		66-72: Rezerve		
		73: Harici güvenlik girişi S1		
		74~78: Rezerve		
		79: U fazı aşırı akım (Uocc)		
		80: V fazı aşırı akım (Vocc)		
		81: W fazı aşırı akım (Wocc)		
		82: U fazı çıkış faz kaybı (OPHL)		
		83: V fazı çıkış faz kaybı (OPHL)		
		84: W fazı çıkış faz kaybı (OPHL)		
		85~100: Rezerve		
		101: CANopen yazılım bağlantı kesilme1(CGdE)		
		102: CAN yazılım bağlantı kesilmesi2 (CHbE)		
		103: CANopen senkronize hatası (CSYE)		
		104: CANopen donanım bağlantı kesilmesi (CbFE)		
		105: CANopen index ayar hatası (CIdE)		
		106: CANopen slave istasyon numarası hatası (CAdE)		
		107: CANopen index ayarı limiti		

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		aştı (CFrE)		
		111: Dahili haberleşme zamanaşımı hatası (InrCOM)		
↗06-23	Hata Çıkış Seçeneği 1	0~65535(hata kodu için bit tablosuna bakınız)	0	
↗06-24	Hata Çıkış Seçeneği 2	0~65535(hata kodu için bit tablosuna bakınız)	0	
↗06-25	Hata Çıkış Seçeneği 3	0~65535(hata kodu için bit tablosuna bakınız)	0	
↗06-26	Hata Çıkış Seçeneği 4	0~65535(hata kodu için bit tablosuna bakınız)	0	
↗06-27	Elektronik Termik Röle 2 Seçimi (Motor 2)	0: Inverter motor 1: Standart motor 2: Pasif	2	
↗06-28	Motor 2 için Elektronik Termik Karakteristiği	30.0~600.0 sn	60.0	
↗06-29	PTC Algılama Seçimi	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok	0	
↗06-30	PTC Seviyesi	0.0～100.0%	50.0	
↗06-31	Hatalı çalışmada Frekans komutu	0.00~655.35 Hz	Sadece okunur	
06-32	Hatalı çalışmada Çıkış frekansı	0.00~655.35 Hz	Sadece okunur	
06-33	Hatalı çalışmada Çıkış voltajı	0.0~6553.5 V	Sadece okunur	
06-34	Hatalı çalışmada DC voltaj	0.0~6553.5 V	Sadece okunur	
06-35	Hatalı çalışmada Çıkış akımı	0.00~655.35 Amp	Sadece okunur	
06-36	Hatalı çalışmada IGBT sıcaklığı	0.0~6553.5 ℃	Sadece okunur	
06-37	Hatalı çalışmada Kapasitans sıcaklığı	0.0~6553.5 ℃	Sadece okunur	
06-38	Hatalı çalışmada Motor hızı rpm	0~65535	Sadece okunur	
06-39	Hatalı çalışmada Tork komutu	0~65535	Sadece okunur	
06-40	Hatalı çalışmada çok-fonksiyonlu giriş terminali durumu	0000h~FFFFh	Sadece okunur	
06-41	Hatalı çalışmada çok-fonksiyonlu çıkış terminali durumu	0000h~FFFFh	Sadece okunur	
06-42	Hatalı çalışmada Sürücü durumu	0000h~FFFFh	Sadece okunur	
06-43	Rezerve			
06-44	Rezerve			
06-45	Çıkış faz kaybı algılandığında çalışma seçimi (OPHL)	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok	3	
06-46	Çıkış faz kaybı yavaşlama zamanı	0.000~65.535 sn	0.500	
06-47	Akım Bant Genişliği	0.00~655.35%	1.00	
06-48	Çıkış faz kaybı DC fren zamanı	0.000~65.535 sn	0.100	
06-49	Rezerve			
06-50	Giriş faz kaybı algılama zamanı	0.00~600.00 sn.	0.20	
06-51	Rezerve			
06-52	Giriş faz kaybı Dalgalanması	230V model: 0.0~160.0 Vdc 460V model: 0.0~320.0 Vdc	30.0 /60.0	
06-53	Giriş faz kaybı	0: uyar ve rampalı dur	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
	algılanınca çalışma seçimi (OrP)	1: uyar ve serbest dur		
06-54	Rezerve			
06-55	Azaltma(Derating) Koruması	0: sabit akım oranı ve yük akımı ve sıcaklığından taşıyıcı dalga limiti 1: sabit taşıyıcı frekans ve taşıyıcı dalga ayarından yük akımı limiti 2: sabit akım oranı (0 ayarı ile aynı 0), fakat akım limiti kapalı	0	
06-56	PT100 Algılama seviyesi 1	0.000~10.000V	5.000	
06-57	PT100 Algılama seviyesi 2	0.000~10.000V	7.000	
06-58	PT100 Seviye 1 Frekans koruması	0.00~600.00Hz	0.00	
06-59	Rezerve			
06-60	Yazılım Algılama GFF Akım seviyesi	0.0~6553.5 %	60.0	
06-61	Yazılım Algılama GFF Filtre zamanı	0.0~6553.5 %	0.10	
06-62	dEb için Pasif seviye	230V serisi: 0.0~220.0 Vdc 460V serisi: 0.0~440.0 Vdc	180.0 /360.0	
06-63	Hata kaydı 1 (Dak)	0~64799 dakika	Sadece okunur	
06-64	Hata kaydı 2 (Dak)	0~64799 dakika	Sadece okunur	
06-65	Hata kaydı 3 (Dak)	0~64799 dakika	Sadece okunur	
06-66	Hata kaydı 4 (Dak)	0~64799 dakika	Sadece okunur	
06-67	Hata kaydı 5 (Dak)	0~64799 dakika	Sadece okunur	
06-68	Hata kaydı 6 (Dak)	0~64799 dakika	Sadece okunur	
06-69	Hatalar arası zaman aralığı (gün)	Sadece okunabilir	Sadece okunur	
06-70	Hatalar arası zaman aralığı (dakika)	Sadece okunabilir	Sadece okunur	
06-71	Düşük Akım Ayar Seviyesi	0.0 ~ 6553.5 %	0.0	
06-72	Düşük Akım Algılama Zamanı	0.00 ~ 655.35sn	0.00	
06-73	Düşük akım davranışı	0: Fonksiyon yok 1: Uyar ve serbest dur 2: Uyar ve 2nci yavaşlama zamanına göre rampalı dur 3: Uyar ve çalışmaya devam et	0	

Grup 7 Özel Parametreler

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
↗07-00	Yazılım Fren Seviyesi	230V: 350.0~450.0Vdc 460V: 700.0~900.0Vdc	380.0 760.0	
↗07-01	DC Fren Akım Seviyesi	0~100%	0	
↗07-02	Başlangıçta DC Fren Zamanı	0.0~60.0 sn.	0.0	
↗07-03	Stopta DC fren süresi	0.0~60.0 sn.	0.0	
↗07-04	DC Fren Başlangıç Frekansı	0.00~600.00Hz	0.00	
↗07-05	Maksimum Güç Kaybı Süresi	1~200%	100	
↗07-06	Ani elektrik kesintisi sonrası restart	0: Çalışmayı durdur 1: Hız araması son frekans komutundan başlar 2: Hız araması minimum çıkış frekansından başlar	0	
↗07-07	Maksimum elektrik kesintisi süresi	0.1~20.0 sn.	2.0	
↗07-08	Base Block Zamanı	0.1~5.0 sn.	0.5	
↗07-09	Hız Arama için Akım Limiti	20~200%	50	
↗07-10	Hata sonrası yeniden başlama davranışı	0: Çalışma Stop 1: Hız araması mevcut hızdan başlar 2: Hız araması minimum çıkış frekansından başlar	0	
↗07-11	Hata sonrası otomatik yeniden başlama	0~10	0	
↗07-12	Başlangıçta Hız Araması	0: Pasif 1: Maksimum çıkış frekansı için hız araması 2: Başlangıç motor frekansı için hız araması 3: Minimum çıkış frekansı için hız araması	0	
↗07-13	Ani elektrik kesintisinde yavaşlama zamanı	0: Pasif 1: 1inci yavaşlama zamanı 2: 2nci yavaşlama zamanı 3: 3üncü yavaşlama zamanı 4: 4üncü yavaşlama zamanı 5: akım yavaşlama zamanı 6: Oto yavaşlama zamanı	0	
↗07-14	DEB Geridönüş zamanı	0.0~25.0sn	0.0	
↗07-15	Hızlanmada Dwell Zamanı	0.00 ~ 600.00sn	0.00	
↗07-16	Hızlanmada Dwell Frekansı	0.00 ~ 600.00Hz	0.00	
↗07-17	Yavaşlamada Dwell Zamanı	0.00 ~ 600.00sn	0.00	
↗07-18	Yavaşlamada Dwell Frekansı	0.00 ~ 600.00Hz	0.00	

↗07-19	Fan Soğutma Kontrol	0: Fan her zaman ON 1: AC motor sürücüsü durduktan 1 dakika sonra, fan OFF olacak. 2: AC motor sürücüsü çalışınca, fan ON. AC motor sürücü durunca fan OFF 3: Ön soğutucu sıcaklığına ulaşıldığı zaman (yaklaşık 60 ℃) Fan ON. 4: Fan her zaman OFF	0	
↗07-20	Acil Stop (EF) & Stop zorlama seçimi	0: Serbest durma 1: Yavaşlama Zamanı 1'den 2: Yavaşlama Zamanı 2'den 3: Yavaşlama Zamanı 3'ten 4: Yavaşlama Zamanı 4'den 5: Sistem Yavaşlama 6: Otomatik Yavaşlama	0	
↗07-21	Otomatik Enerji Tasarrufu Çalışması	0: Pasif 1: Aktif	0	
↗07-22	Enerji tasarrufu kazancı	10～1000%	100	
↗07-23	Otomatik Voltaj Düzenleme (AVR) Fonksiyonu	0: AVR Aktif 1: AVR Pasif 2: AVR Yavaşlamada Pasif	0	
↗07-24	Tork Komutu Filtre Zamanı (V/F ve SVC kontrol modu)	0.001~10.000 sn	0.020	
↗07-25	Kayma Karşılama Filtre Zamanı (V/F ve SVC kontrol modu)	0.001~10.000 sn	0.100	
↗07-26	Tork Karşılama Kazancı (V/F ve SVC kontrol modu)	0~10	0	
↗07-27	Kayma Karşılama Kazancı (V/F ve SVC kontrol modu)	0.00~10.00	0.00	
↗07-28	Rezerve			
↗07-29	Kayma Sapma Seviyesi	0.0~100.0%	0	
↗07-30	Kayma Sapma Algılama Zamanı	0.0~10.0 sn	1.0	
↗07-31	Aşırı Kayma Davranışı	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok	0	
↗07-32	Motor Hunting Kazancı	0~10000	1000	
07-33	Hata Sonrası Yeniden Başlatma Otomatik Reset Zamanı	0.0~6000.0 sn	60.0	

Grup 8 Yüksek-fonksiyon PID Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
✓08-00	PID Geribesleme için Giriş Terminali	0: Fonksiyon yok 1: AVI harici terminalinden negatif PID geribesleme (Pr.03-00) 2: PG kartdan negatif PID geri besleme (Pr.10-16, yönsüz) 3: PG kartdan negatif PID geri besleme (Pr.10-16) 4: AVI harici terminalinden pozitif PID geribesleme (Pr.03-00) 5: PG kartdan pozitif PID geri besleme (Pr.10-16, yönsüz) 6: PG kartdan pozitif PID geri besleme (Pr.10-16) 7: Haberleşme prokolünden negatif PID geribesleme 8: Haberleşme prokolünden pozitif PID geribesleme	0	
✓08-01	Oransal Kazanç (P)	0.0~500.0%	80.0	
✓08-02	Integral Zamanı (I)	0.00~100.00sn	1.00	
✓08-03	Türev Kontrol (D)	0.00~1.00sn	0.00	
✓08-04	Integral Kontrol için Üst limit	0.0~100.0%	100.0	
✓08-05	PID Çıkış Frekans Limiti	0.0~110.0%	100.0	
08-06	Haberleşme protokolünden PID geribesleme değeri	0.00~200.00%	0.00	
✓08-07	PID gecikme Zamanı	0.0~2.5sn	0.0	
✓08-08	Geribesleme Sinyali Algılama Zamanı	0.0~3600.0sn	0.0	
✓08-09	Geribesleme Hata Davranışı	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyar ve son frekanstan çalış	0	
✓08-10	Uyku (Sleep) Frekansı	0.00 ~ 600.00Hz	0.00	
✓08-11	Uyanma (Wake-up) Frekansı	0.00 ~ 600.00Hz	0.00	
✓08-12	Uyku (Sleep) Zamanı	0.0 ~ 6000.0sn	0.0	
✓08-13	PID Sapma Seviyesi	1.0 ~ 50.0%	10.0	
✓08-14	PID Sapma Zamanı	0.1~300.0sn	5.0	
✓08-15	PID Geribesleme için Filtre Zamanı	0.1~300.0sn	5.0	
✓08-16	PID Kompanzasyon Seçimi	0: Parameter ayarı (08-17) 1: Rezerve	0	
✓08-17	PID Kompanzasyon değeri	-100.0~+100.0%	0	
08-18	Uyku (Sleep) Modu Fonksiyon Ayarı	0: PID çıkış komutunu takip et 1: PID geribesleme sinyalini takip et	0	
08-19	Uyanma (Wake-up İntegral Limiti	0.0~200.0%	50.0	
08-20	PID Mode Selection	0: Seri bağlantı 1: Paralel bağlantı	0	
08-21	PID tarafından Çalışma Yönü Değiştirebilme	0: Çalışma yönü değiştirilebilir 1: Çalışma yönü değiştirilemez	0	

Grup 9 Haberleşme Parametreleri

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
✗09-00	COM1 Haberleşme Adresi	1~254	1	
✗09-01	COM1 İletişim hızı	4.8～115.2Kbps	9.6	
✗09-02	COM1 İletişim hata davranışı	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarı yok ve çalışmaya devam et	3	
✗09-03	COM1 Zaman-aşımı Algılama	0.0～100.0 sn.	0.0	
✗09-04	COM1 Haberleşme Protokolü	1: 7N2 (ASCII) 2: 7E1 (ASCII) 3: 7O1 (ASCII) 4: 7E2 (ASCII) 5: 7O2 (ASCII) 6: 8N1 (ASCII) 7: 8N2 (ASCII) 8: 8E1 (ASCII) 9: 8O1 (ASCII) 10: 8E2 (ASCII) 11: 8O2 (ASCII) 12: 8N1 (RTU) 13: 8N2 (RTU) 14: 8E1 (RTU) 15: 8O1 (RTU) 16: 8E2 (RTU) 17: 8O2 (RTU)	1	
09-05 ~ 09-08	Rezerve			
✗09-09	Cevap Gecikme Zamanı	0.0~200.0ms	2.0	
✗09-10	Haberleşme Ana Frekansı	0.00~600.00Hz	60.00	
✗09-11	Blok Transfer 1	0~65535	0	
✗09-12	Blok Transfer 2	0~65535	0	
✗09-13	Blok Transfer 3	0~65535	0	
✗09-14	Blok Transfer 4	0~65535	0	
✗09-15	Blok Transfer 5	0~65535	0	
✗09-16	Blok Transfer 6	0~65535	0	
✗09-17	Blok Transfer 7	0~65535	0	
✗09-18	Blok Transfer 8	0~65535	0	
✗09-19	Blok Transfer 9	0~65535	0	
✗09-20	Blok Transfer 10	0~65535	0	
✗09-21	Blok Transfer 11	0~65535	0	
✗09-22	Blok Transfer 12	0~65535	0	
✗09-23	Blok Transfer 13	0~65535	0	
✗09-24	Blok Transfer 14	0~65535	0	
✗09-25	Blok Transfer 15	0~65535	0	
✗09-26	Blok Transfer 16	0~65535	0	
09-27 ~ 09-29	Rezerve			
09-30	Haberleşme Kod Çözme Metodu	0: Kod Çözme Metod 1 1: Kod Çözme Metod 2	1	
09-31	Dahili Haberleşme Protokolü	0: Modbus 485 1: Dahili haberleşme slave 1 2: Dahili haberleşme slave 2 3: Dahili haberleşme slave 3 4: Dahili haberleşme slave 4 5: Dahili haberleşme slave 5 6: Dahili haberleşme slave 6 7: Dahili haberleşme slave 7 8: Dahili haberleşme slave 8	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		9: Rezerve 10: Dahili haberleşme Master 11: Rezerve 12: Dahili PLC Kontrol		
09-32 ~ 09-34	Rezerve			
09-35	PLC Adresi	1~254	2	
09-36	CANopen Slave Adresi	0: Pasif 1~127	0	
09-37	CANopen Hızı	0: 1M 1: 500k 2: 250k 3: 125k 4: 100k (Sadece Delta) 5: 50k	0	
09-38	CANopen Frekans Kazancı	1.00 ~ 2.00	1.00	
09-39	CANopen Uyarı Kaydı	bit 0: CANopen Guarding Zaman aşımı bit 1: CANopen Heartbeat Zaman aşımı bit 2: CANopen SYNC Zaman aşımı bit 3: CANopen SDO Zaman aşımı bit 4: CANopen SDO buffer taşması bit 5: Can Bus Off bit 6: CANopen Hata Protokolü	0	
09-40	CANopen Kod Çözme Metodu	0: Delta tanımlı kod çözme metodu 1: CANopen DS402 Standardı	1	
09-41	CANopen Haberleşme Durumu	0: Node Reset Durumu 1: Com Reset Durumu 2: Boot up Durumu 3: Pre Operation Durumu 4: Operation Durumu 5: Stop Durumu	Sadece okunur	
09-42	CANopen Kontrol Durumu	0: Kullanıma hazır değil durumu 1: Start engelleme durumu 2: Çalışma durumuna hazır 3: Çalışma durumunda 4: Operasyon aktif durumu 7: Hızlı stop aktif durumu 13: Hata tepkisi aktivasyon durumu 14: Hata durumu	Sadece okunur	
09-43	Reset CANopen Index	bit0: 20XX adresi 0'a resetle. bit1: 264X adresi 0'a resetle bit2: 26AX adresi 0'a resetle bit3: 60XX adresi 0'a resetle	65535	
09-44	Rezerve			
09-45	CANopen Master Fonksiyonu	0: Pasif 1: Aktif	0	
09-46	CANopen Master Adresi	1~127	100	
09-47 ~ 09-59	Rezerve			
09-60	Haberleşme Kartı için Tanımları	0: Haberleşme kartı yok 1: DeviceNet Slave 2: Profibus-DP Slave 3: CANopen Slave/Master 4: Modbus-TCP Slave 5: Ethernet/IP Slave 6~8: Rezerve	##	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
09-61	Haberleşme kartı Yazılım Versiyonu	Sadece okunabilir	##	
09-62	Ürün kodu	Sadece okunabilir	##	
09-63	Hata kodu	Sadece okunabilir	##	
09-64 ~ 09-69	Rezerve			
09-70	Haberleşme Kartı Adresi	DeviceNet: 0-63 Profibus-DP: 1-125	1	
09-71	DeviceNet Hız Ayarı	Standart DeviceNet: 0: 125Kbps 1: 250Kbps 2: 500Kbps 3: 1Mbps (Sadece Delta) Standart dışı DeviceNet: (Sadece Delta) 0: 10Kbps 1: 20Kbps 2: 50Kbps 3: 100Kbps 4: 125Kbps 5: 250Kbps 6: 500Kbps 7: 800Kbps 8: 1Mbps	2	
09-72	DeviceNet Hızı Diğer Ayar	0: Pasif (Disable) Bu moda, DeviceNet hızı sadece 0,1,2,3 standard olabilir. 1: Aktif (Enable) Bu moda, DeviceNet hızı CANopen ile aynı olabilir(0-8).	0	
09-73	Rezerve			
09-74	Rezerve			
09-75	Haberleşme Kartı IP Konfigurasyonu	0: Statik IP 1: Dinamik IP (DHCP)	0	
09-76	Haberleşme Kartı IP Adresi 1	0~255	0	
09-77	Haberleşme Kartı IP Adresi 2	0~255	0	
09-78	Haberleşme Kartı IP Adresi 3	0~255	0	
09-79	Haberleşme Kartı IP Adresi 4	0~255	0	
09-80	Haberleşme Kartı Alt ağ maskesi adresi 1	0~255	0	
09-81	Haberleşme Kartı Alt ağ maskesi 2	0~255	0	
09-82	Haberleşme Kartı Alt ağ maskesi 3	0~255	0	
09-83	Haberleşme Kartı Alt ağ maskesi 4	0~255	0	
09-84	Haberleşme Kartı Ağ geçidi Adresi 1	0~255	0	
09-85	Haberleşme Kartı Ağ geçidi Adresi 2	0~255	0	
09-86	Haberleşme Kartı Ağ geçidi Adresi 3	0~255	0	
09-87	Haberleşme Kartı Ağ geçidi Adresi 4	0~255	0	
09-88	Haberleşme Kartı için Şifre (Düşük word)	0~255	0	
09-89	Haberleşme Kartı	0~255	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
	için Şifre (Yüksek word)			
09-90	Haberleşme Kartı Reset	0: Fonksiyon yok 1: Reset, fabrika ayarına döner	0	
09-91	Haberleşme Kartı için İlave Ayarlar	Bit0: IP filtre aktif Bit1: Internet parametreleri yazma aktif (1bit). Bit 1: Internet parametreleri yazma aktif (1bit). Internet parametre güncellemeleri kaydedildikten sonra bu bit pasif olacak. Bit 2: Şifre girişi aktif (1bit). Internet parametre güncellemeleri kaydedildikten sonra bu bit pasif olacak.	0	
09-92	Haberleşme Kartı Durumu	Bit 0: Şifre aktif Haberleşme kartı için şifre ayarlanmış ise bu bit durumu aktif olacaktır. Şifre mevcut değil ise bu bit pasif olacaktır.	0	

Grup 10 Hız Geribesleme Kontrol Parametreleri

IM: İndüksiyon Motor; PM: Permanent Magnet Motor

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
10-00	Enkoder Tipi Seçimi	0: Pasif (Disable) 1: ABZ 2: ABZ (PM motor için Delta Enkoder) 3: Resolver 1x (PM motor için Standart enkoder) 4: ABZ/UVW (PM motor için standart enkoder)	0	
10-01	Enkoder Pulse	1~20000	600	
10-02	Enkoder Giriş Tipi Seçimi	0: Pasif (Disable) 1: İleri çalışma komutunda A fazı ve geri çalışma komutunda B fazı önde gelir 2: İleri çalışma komutunda B fazı ve geri çalışma komutunda A fazı önde gelir 3: A fazı pulse girişi ve b fazı yön girişi. (düşük giriş=geri yön, yüksek giriş=ileri yön) 4: A fazı pulse girişi ve b fazı yön girişi. (düşük giriş=ileri yön, yüksek giriş=geri yön) 5: Tek-faz girişi	0	
✓10-03	Frekans bölme için Çıkış Ayarı (bölen)	1~255	1	
✓10-04	A1 Yük tarafı Elektriksel Dişli	1~65535	100	
✓10-05	B1 Yük tarafı Elektriksel Dişli	1~65535	100	
✓10-06	A2 Yük tarafı Elektriksel Dişli	1~65535	100	
✓10-07	B2 Yük tarafı Elektriksel Dişli	1~65535	100	
✓10-08	Enkoder Geribesleme Hatasında Çalışma Seçimi	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur	2	
✓10-09	Enkoder Geribesleme Algılama Hatası Algı Zamanı	0.0~10.0 saniye 0: Fonksiyon yok	1.0	
✓10-10	Enkoder Durma Seviyesi	0~120% 0: Fonksiyon yok	115	
✓10-11	Enkoder Durma Algılama Zamanı	0.0 ~ 2.0 saniye	0.1	
✓10-12	Enkoder Durma için çalışma seçimi	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur	2	
✓10-13	Enkoder Kayma Aralığı	0~50% (0: iptal)	50	
✓10-14	Enkoder Kayma Algılama Zamanı	0.0~10.0 saniye	0.5	
✓10-15	Enkoder Durma ve Kayma Hatasında Çalışma Seçimi	0: Uyar ve çalışma devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur	2	
✓10-16	Pulse Giriş Tipi Ayarı(PG2)	0: Pasif 1: İleri çalışma komutunda A fazı ve geri çalışma komutunda B fazı önde gelir 2: İleri çalışma komutunda B fazı ve geri çalışma komutunda A fazı önde gelir 3: A fazı pulse girişi ve B fazı	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		yön girişi. (L=geri yön, H=ileri yön) 4: A fazı pulse girişi ve B fazı yön girişi. (L=ileri yön, H=geri yön)		
✓10-17	Elektriksel Dişli A	1~65535	100	
✓10-18	Elektriksel Dişli B	1~65535	100	
✓10-19	Enkoder Pozisyonu için Pozisyonlama	0~65535pulse	0	
✓10-20	Enkoder Pozisyonu Ulaşılma Aralığı	0~65535pulse	10	
✓10-21	Filtre Zamanı (PG2)	0~65.535 saniye	0.100	
10-22	Hız Modu (PG2)	0: Electronik Frekans 1: Mekanik Frekans (kutup çifti bazında)	0	
10-23	Rezerve			
10-24	FOC&TQC Fonksiyon Kontrol	0~65535	0	
10-25	Hız Gözlemcisi FOC Bantgenişliği	1.0~100.0Hz	40.0	
10-26	FOC Minimum Stator Frekansı	0.0~2.0%fN	2.0	
10-27	FOC Alçak-geçiren Filtre Zaman Sabiti	1~1000ms	50	
10-28	FOC Uyartım Akımı Yükselme Zamanı	33~100%Tr	100	
10-29	Frekans Sapması Üst Limit	0.00~100.00Hz	20.00	
10-30	Resolver Kutup Çifti	1~50	1	
10-31	I/F Mod, akım komutu	0~150% Irated (Sürücünün % akım oranı)	40	
10-32	Yüksek Hız Bölgesi için PM Sensörsüz Gözlemci Bant genişliği	0.00~600.00Hz	5.00	
10-33	Rezerve			
10-34	PM Sensörsüz Gözlemci Alçak-geçiren Filtre kazancı	0.00~655.35 Hz	1.00	
10-35	Rezerve			
10-36	Rezerve			
10-37	PM Sensörsüz Gözlemci Kontrol Word	0000~FFFFh	0000	
10-38	Rezerve			
10-39	I/F Modundan PM Sensörsüz Moduna Geçiş Frekansı.	0.00~600.00Hz	20.00	
10-40	PM Sensörsüz Gözlemci Modundan V/F Moduna Geçiş Frekansı.	0.00~600.00Hz	20.00	
10-41	I/F modu, alçak-geçiren filtre zamanı	0.0~6.0 saniye	0.2	
10-42	Başlangıç Açı Algılama Zamanı	0~20ms	5	

Grup 11 Gelişmiş Parametreler

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
✓11-00	Sistem Kontrol	bit 0: ASR ve APR için Auto tuning bit 1: Atalet tahmini (sadece FOCPG mod için) bit 2: Sıfır servo bit 3: Dead time kompanzasyonu kapalı Bit 7: Frekans kaydedilsin veya kaydedilmesin seçimi Bit 8: Noktadan noktaya pozisyon kontrolü için Max.hız	0	
✓11-01	Sistem ataleti	1~65535（256=1PU）	400	
✓11-02	ASR1/ASR2 Anahtarlama geçiş frekansı	5.00~600.00Hz	7.00	
✓11-03	ASR1 Düşük-hız Bantgenişliği	1~40Hz (IM)/ 1~100Hz (PM)	10	
✓11-04	ASR2 Yüksek-hız Bantgenişliği	1~40Hz (IM)/ 1~100Hz (PM)	10	
✓11-05	Sıfır-hız Bantgenişliği	1~40Hz (IM)/ 1~100Hz (PM)	10	
✓11-06	ASR Kontrol (P) 1	0~40Hz (IM)/ 1~100Hz (PM)	10	
✓11-07	ASR Kontrol (I) 1	0.000~10.000 saniye	0.100	
✓11-08	ASR Kontrol (P) 2	0~40Hz (IM)/ 0~100Hz (PM)	10	
✓11-09	ASR Kontrol (I) 2	0.000~10.000 saniye	0.100	
✓11-10	Sıfır Hız P Kazancı	0~40Hz (IM)/ 0~100Hz (PM)	10	
✓11-11	Sıfır Hız I Kazancı	0.000~10.000 saniye	0.100	
✓11-12	ASR Hız İleri Besleme kazancı	0~100%	0	
✓11-13	PDFF Kazancı	0~200%	30	
✓11-14	ASR Çıkış Alçak-geçiren filtre zamanı	0.000~0.350 saniye	0.008	
✓11-15	Notch Filter Derinliği	0~20db	0	
✓11-16	Notch Filter Frekansı	0.00~200.00Hz	0.0	
✓11-17	İleri Motor Tork Limiti	0~500%	200	
✓11-18	İleri Rejeneratif Tork Limiti	0~500%	200	
✓11-19	Geri Motor Tork Limiti	0~500%	200	
✓11-20	Geri Rejeneratif Tork Limiti	0~500%	200	
✓11-21	Motor 1 için Akı Zayıflatma(flux weakening) Eğri Kazancı	0~200%	90	
✓11-22	Motor 2 için Akı Zayıflatma(flux weakening) Eğri Kazancı	0~200%	90	
✓11-23	Akı Zayıflatma Bölgesi için Hız Cevabı	0~150%	65	
✓11-24	APR kazancı	0.00~40.00Hz (IM)/ 0~100.00Hz (PM)	10.00	
✓11-25	APR İleri Besleme Kazanç Değeri	0~100	30	
✓11-26	APR Eğri Zamanı	0.00~655.35 saniye	3.00	
✓11-27	Maksimum Tork Komutu	0~500%	100	
✓11-28	Tork Offset Kaynağı	0: Fonksiyon yok 1: Analog sinyal girişi(Pr.03-00) 2: RS485 haberleşme(Pr.11-29)	0	

Parametre	Fonksiyonlar	Ayarlar	Fabrika Ayarı	Not
		3: Harici terminallerden kontrol (Pr.11-30~11-32)		
✓11-29	Tork Offset Ayarı	0~100%	0.0	
✓11-30	Yüksek Tork Offset	0~100%	30.0	
✓11-31	Orta Tork Offset	0~100%	20.0	
✓11-32	Düşük Tork Offset	0~100%	10.0	
✓11-33	Tork Komutu Kaynağı	0: Digital keypad 1: RS-485 haberleşme (Pr.11-34) 2: Analog giriş (Pr.03-00) 3: CANopen 4: Rezerve 5: Haberleşme ilave kartı	0	
✓11-34	Tork Komutu	-100.0~+100.0% (Pr.11-27*11-34)	0	
✓11-35	Tork Komutu Filtre Zamanı	0.000~1.000 saniye	0.000	
✓11-36	Hız Limiti Seçimi	0: Pr.11-37(ileri hız limiti) ve 11-38 (geri hız limiti) ile ayarlanır. 1: Pr.11-37, 11-38 ve Pr.00-20 (Master Frekans Komutu Kaynağı) ile ayarlanır. 2: Pr.00-20 (Master Frekans Komutu Kaynağı) ile ayarlanır.	0	
✓11-37	İleri Hız Limiti (tork modu)	0~120%	10	
✓11-38	Geri Hız Limiti (tork modu)	0~120%	10	
11-39	Sıfır Tork Komutu Modu	0: Tork modu 1: Hız modu	0	
11-40	Noktadan Noktaya Pozisyon Kontrolü Komut Kaynağı	0: Harici terminal 1: Rezerve 2: RS485 3: CAN 4: PLC 5: Haberleşme Kartı	0	
11-41	Rezerve			
11-42	Sistem Kontrol Flagları	0000~FFFFh	0000	
11-43	Noktadan Noktaya Pozisyon Kontrol Maksimum Frekans	0.00~327.67Hz	10.00	
11-44	Noktadan Noktaya Pozisyon Kontrol Hızlanma Zamanı	0.00~655.35 saniye	1.00	
11-45	Noktadan Noktaya Pozisyon Kontrol Yavaşlama Zamanı	0.00~655.35 saniye	3.00	